

Chapitre 3

Équations Différentielles

Leibniz 1686

Définition

On appelle **équation différentielle** d'ordre n , toute équation qui établit une **relation** entre la variable x , une fonction inconnue $y(x)$ et ses n premières dérivées $y, y', y'', \dots, y^{(n)}$.

$F(x, y, y')=0$ est une équation différentielle du premier ordre

$F(x, y, y', y'')=0$ est une équation différentielle du second ordre

Équations Différentielles d'ordre 1

1. À variables séparables
2. Homogènes
3. Linéaires
 - SSM
 - ASM
 - À coefficients constants

E. D. 1 à variables séparables

$$y' = f(x) g(y) \Leftrightarrow \frac{dy}{dx} = f(x) g(y)$$

$$\frac{dy}{g(y)} = f(x) dx$$

$$\int \frac{dy}{g(y)} = \int f(x) dx \Leftrightarrow G(y) = F(x) + C$$

E. D. 1 homogène

Elles sont de la forme $y' = f\left(\frac{y}{x}\right)$

on pose $u = \frac{y}{x} \Leftrightarrow y = ux \Rightarrow y' = u'x + u = f(u)$

$$\Leftrightarrow \frac{du}{dx} x = f(u) - u \Leftrightarrow \frac{du}{f(u) - u} = \frac{dx}{x} \Rightarrow \int \frac{du}{f(u) - u} = \int \frac{dx}{x}$$

E. D. 1 linéaires

Elles sont de la forme : $A(x)y' + B(x)y = C(x)$

1. Cas particulier : $C(x) = 0$

On parle d'équation linéaire sans second membre

=> équation à variables séparables

E. D. 1 linéaires

Elles sont de la forme : $A(x)y' + B(x)y = C(x)$

2. Cas général : $C(x) \neq 0$

On parle d'équation linéaire avec second membre

=> Méthode de la variation de la constante

E. D. 1 linéaires

Elles sont de la forme : $A(x)y' + B(x)y = C(x)$

3. Coefficients constants : $ay' + by = C(x)$

=> Méthode de la variation de la constante
ou Méthode de la solution particulière

Equation différentielle du premier ordre linéaire à coefficients constants :

$$y' + \alpha y = f(x)$$

Solution particulière

Soit $\phi(r) = r + \alpha$ l'équation caractéristique

Second membre de la forme :

$$f(x) = P(x)$$

avec $d^n P = 0$

$$y_p = x^k P(x)$$

$k = 0$ si 0 n'est pas solution de l'équation $\phi(r) = 0$

$k = 1$ si 0 est solution de l'équation $\phi(r) = 0$

Second membre de la forme :

$$f(x) = e^{\alpha x} P(x)$$

avec $d^n P = 0$

$$y_p = x^k e^{\alpha x} P(x)$$

$k = 0$ si α n'est pas solution de l'équation $\phi(r) = 0$

$k = 1$ si α est solution de l'équation $\phi(r) = 0$

Second membre de la forme :

$$f(x) = A \cos \beta x + B \sin \beta x$$

$$y_p = C \cos \beta x + D \sin \beta x$$